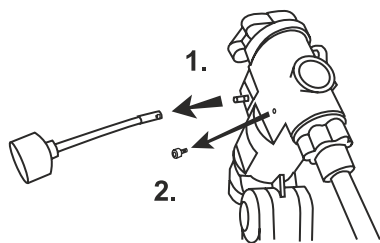


# Sky-Watcher®

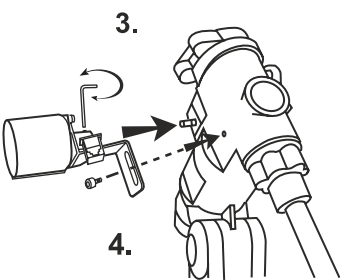
## Двухмоторная система управления для монтировки EQ3-2

Для облегчения процесса установки, предварительно снимите трубу телескопа с монтировки

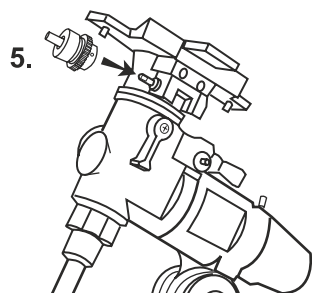
### УСТАНОВКА ПРИВОДА ПО ОСИ ПРЯМЫХ ВОСХОЖДЕНИЙ



1) Снимите ручку управления тонкими движениями по оси прямых восхождений.



2) Воспользуйтесь входящим в комплект поставки шестигранным ключом и открутите винт на полярной оси.

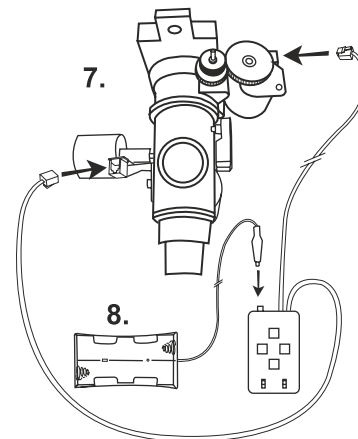
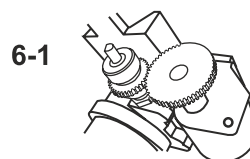
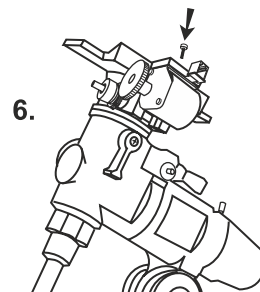


3) Ослабьте фиксатор на гибкой соединительной муфте электродвигателя. Наденьте свободный конец соединительной муфты на червячную передачу оси прямого восхождения. Убедитесь, что фиксатор находится напротив лыски на оси червячной передачи. Закрепите фиксатор.

4) Закрепите установочный кронштейн привода на ось вращения по высоте с помощью винта на 4 мм с шестигранной головкой.

### УСТАНОВКА ПРИВОДА ПО ОСИ СКЛОНЕНИЙ

5) Ослабьте фиксатор зубчатого колеса. Установите шестерню вала в сборе на вал червячного колеса на оси склонений. Закрепите фиксатор на лыске вала червячного колеса. Возможно потребуется повернуть ось червячного колеса для того, чтобы установить фиксатор на лыску.



6) Установите двигатель по оси склонений. Используйте шестигранный винт 5 мм, входящий в комплект поставки для фиксации двигателя под установочным кронштейном. Расположите двигатель так, чтобы шестерня на оси двигателя находилась сзади и в зацеплении с шестерней вала, как показано на Рис. 6-1.

7) Подключите кабели приводов по осям прямых восхождений и склонений от пульта ручного управления в соответствующий разъем RJ-11 электродвигателей привода.

8) Подключите контейнер с батарейками к пульта ручного управления.

### РАБОТА С ПРИВОДАМИ

Когда пульт управления подключен и все кнопки нажаты, двигатель по оси прямых восхождений будет вращаться со скоростью, компенсирующей вращение Земли. Ось склонений не вращается автоматически. При условии правильной полярной настройки во время наблюдений не требуется производить коррекцию по оси склонений для наблюдения небесных объектов. Скорость вращения двигателя по оси склонений одновременно управляется с помощью переключателя блока управления 2X/4X/8X.

Узел шестерни вала работает как муфта трения для обеспечения возможности вывода из зацепления дви-

гателя привода. Для того, чтобы воспользоваться ручками регулировки по оси склонений, ослабьте фиксаторы на шестерне вала для того, чтобы вывести двигатель из зацепления. Закрепите фиксатор для введения двигателя в зацепление. Можно ослабить фиксатор по оси склонений для поворота телескопа по оси склонений вручную без вывода двигателя из зацепления.

Переключатель N/Off/S позволяет переключать направление вращения привода. Положение "N" соответствует режиму слежения за небесными объектами в северном полушарии, положение "S" - в южном полушарии. Переключатель 2X/4X/8X позволяет менять скорость вращения при нажатии соответствующих кнопок пульта ручного управления. Переключатель увеличивает ско-

рость вращения в соответствующее количество раз. Кнопки «верх – вниз» и позволяют управлять двигателем по оси склонений, кнопки «вправо – влево» позволяют управлять двигателем по оси прямых восхождений.

Правая кнопка “2X” вызывает поворот телескопа вперед с удвоенной скоростью, или приблизительно  $1/2^\circ$  в минуту. Левая кнопка “2X” прекращает движение, при это скорость движения звезд составит  $1/4^\circ$  в минуту. При нажатии кнопки “8X” скорость движения звезд будет в 8 раз больше скорости движения звезд, (приблизительно  $2^\circ$  в минуту), кнопка движения в обратную сторону вызовет поворот телескопа в обратную сторону со скоростью в 7 раз большей, чем скорость движения звезд (приблизительно  $1\ 3/4^\circ$  в минуту).

Звездная скорость привода по оси прямых восхождений устанавливается на заводе-изготовителе, и регулировка скорости не требуется. Регулировка резистора переменного сопротивления, находящегося внутри

корпуса привода должна проводится квалифицированным специалистом.

Возможно, что потребуется ослабить крепление червячного колеса на оси прямых восхождений или склонений для того, чтобы обеспечить возможность свободного вращения двигателя. Соединительный элемент червячного колеса находится внутри прямоугольного корпуса, к которому прикреплены ручки тонкой регулировки по осям. Червячные колеса удерживаются двумя парами шестигранных 5 мм винтов, расположенных сзади и ниже прямоугольного корпуса. Между двумя нижними шестигранными винтами находится регулировочный 2 мм винт. Осторожно ослабьте все 4 винта. Ослабьте регулировочный 2 мм винт приблизительно на четверть оборота. Закрепите четыре шестигранных винта для фиксации привода. Если червячное колесо недостаточно жестко закреплено, появится люфт привода по оси монтировки. В таком случае требуется затянуть регулировочный винт приблизительно на четверть оборота.



Если вам нужна помощь, обращайтесь в нашу службу поддержки на [www.sky-watcher-russia.ru](http://www.sky-watcher-russia.ru)

Sky-Watcher производит данное изделие высшего качества в соответствии с законодательством местного рынка и оставляет за собой право на модификацию или прекращение производства изделия без предварительного уведомления.

## Sky-Watcher

Эксклюзивный дистрибьютор продукции Sky-Watcher в России  
«Скай Вотчер Россия»  
Россия, 190005, г. Санкт-Петербург,  
Измайловский пр-т, д. 22, лит. А

Москва: +7 (499) 678-03-74  
СПб: +7 (812) 418-30-74

[www.sky-watcher-russia.ru](http://www.sky-watcher-russia.ru)  
© Sky-Watcher 2015 — 20150407